

平成23年度修士研究発表会

日時:平成24年2月20日・21日

会場:A2-201

コース名:システム制御・ロボット & 環境・エネルギー

2月20日(月)

(司会:寺嶋 進行:佐野)

	発表時間	学生氏名	指導教員	研究論文題目
1	9:00~ 9:15	鈴木 達也	飯田	層流キャビティ流れにおける自励振動周波数の決定機構
2	9:15~ 9:30	濱田 光誉	鈴木 新	加速度計と光学式マウスを用いた移動ロボットの自己位置推定
3	9:30~ 9:45	上田 耕平	中川	SOFC型燃料電池用流量制御弁付エジェクタの開発に関する研究
4	9:45~10:00	柴田 上仁	北村	加熱された球まわりの自然対流の流動と伝熱
5	10:00~10:15	仁科 侑	北村	一様下降流中に設置された水平上向き加熱円板まわりの共存対流の数値解析

10:15~10:30 休憩

(司会:北村 進行:光石)

6	10:30~10:45	高森 和博	三好	床反力を用いた操作力推定手法によるパワーアシストシステムの構築
7	10:45~11:00	伊勢馬場 涉	関下	横風中に設置された煙突から噴出される浮力噴流 (大規模一様乱流中における特性)
8	11:00~11:15	佐藤 力	中川	二相流エジェクタを用いた無電源無放出緊急時炉心冷却系に関する基礎的研究
9	11:15~11:30	鳥谷峯 史也	野田	炉内浮き上がり火炎に対する既燃ガス希釈の影響の解明
10	11:30~11:45	大石 章裕	清水	混合品種組立てラインへの製品投入順序問題におけるE-MOEAに基づく2段階多目的最適化法の提案
11	11:45~12:00	越智 友亮	寺嶋	意図推定を用いた歩行補助システムの構築と新型体重免荷機構の実験的解析

12:00~13:00 休憩

(司会:飯田 進行:横山)

12	13:00~13:15	渡邊 泰都	野田	壁面近傍のプロパン-空気予混合火炎に与える影響因子の実験的解明
13	13:15~13:30	築地 鉄矢	北村	垂直方向に複数段配置された水平加熱円柱列まわりの自然対流熱伝達
14	13:30~13:45	柿元 慎一郎	関下	流れ場の特性が飛砂に与える影響に関する風洞実験
15	13:45~14:00	松本 卓也	三宅	表情変化を用いた眠気の早期検出
16	14:00~14:15	赤澤 直哉	柳田	粒子溜まりを有する液体サイクロンの浄化性能向上に関する研究

14:15~14:30 休憩

(司会:章 進行:今村)

17	14:30~14:45	荒井 翼	鈴木 孝	高圧ガス雰囲気下における高粘性液体の中空円錐状噴霧の実験観察と粒径計測
18	14:45~15:00	神前 栄光	北村	水平上向き加熱円板まわりの自然対流の数値解析 温度場と流れ場の三次元発達
19	15:00~15:15	小林 豊	野田	乱流拡散火炎へのノズルリセス効果に関する数値解析
20	15:15~15:30	瀬田 尚樹	内山	センサフュージョンによる移動ロボットの物体追制御
21	15:30~15:45	高黒 智章	鈴木 新	破壊計測を目的としたデジタルホログラフィの解像力測定

15:45~16:00 休憩

(司会:清水 進行:阪口)

22	16:00~16:15	西村 徹	鈴木 新	導電性塗料を用いたPMMA中の高速進展き裂の速度測定
23	16:15~16:30	武田 光玄	関下	自動車の空気抵抗低減を目指した実験的研究
24	16:30~16:45	平山 卓	内山	IPMCアクチュエータの応答緩和特性を考慮した協調制御
25	16:45~17:00	本田 雄輝	野田	白金表面上の水の動的接触角に関する分子動力学解析
26	17:00~17:15	深川 圭	内山	弾性脚を有する省自由度2足ロボットの設計と制御
27	17:15~17:30	MUHAMAD FAIZ BIN JAAFAR ZAHRI	鈴木 新	平板試験片中の分岐切欠の開口変位と応力拡大係数の測定

発表時間10分・質問5分(一鈴7分後、二鈴10分後、三鈴15分後)

2月21日(火)

(司会:鈴木新一 進行:佐野)

	発表時間	学生氏名	指導教員	研究論文題目
28	9:00~ 9:15	永井 宏幸	飯田	ピーク音発生時の平板翼列まわりの圧縮性流れ解析
29	9:15~ 9:30	萩谷 憲治	飯田	低マッハ数の角柱周りの流れにおける空力音源
30	9:30~ 9:45	山崎 慎司	北村	鉛直下降流中に置かれた上向き加熱くさびまわりの強制-自然共存対流の流動と伝熱
31	9:45~10:00	吉岡 大志	中川	イソブタン冷媒を用いた二相流ノズルのエネルギー変換効率の向上に関する研究
32	10:00~10:15	安部 圭一	三好	天井クレーンパワーアシスト用ウェアラブル力覚センサの開発
33	10:15~10:30	NYIOH YONG JIAN	寺嶋	感覚情報提示による旋回クレーンの制振技能学習支援システム

10:30~10:45 休憩

(司会:野田 進行:伊藤)

34	10:45~11:00	萩谷 真	清水	サプライチェーンにおける企業間交渉のためのVMIを用いた在庫管理手法に関する研究
35	11:00~11:15	藤田 匠平	清水	スキップフローシヨップ型生産システムのための作業設計とスケジューリングの統合化に関する研究
36	11:15~11:30	小河 裕樹	内山	同期輪郭制御による5軸工作機械の省エネルギー化
37	11:30~11:45	小出 活三	BATRES PRIETO RAFAEL	ライフサイクルモデリング基盤の開発 - ビールゲームに基づいたエージェントベースシミュレーション -
38	11:45~12:00	TAN KUN	内山	物体搬送支援のための視覚ロボットに関する研究

12:00~13:00 休憩

(司会:寺嶋 進行:今村)

39	13:00~13:15	鈴木 創	章	動的関係ネットワークを用いた漫然運転検出法に関する研究
40	13:15~13:30	高橋 忠相	章	聴覚フィルタバンクとピークホールド処理による音声区間検出
41	13:30~13:45	竹内 優斗	章	ハンドルセンサを用いたドライバの把持行動の解析
42	13:45~14:00	中田 貴大	清水	製品配送計画の日常的運用のための3階層ネットワークの最適化
43	14:00~14:15	中谷 匡宏	章	実環境における音源方向定位手法の開発

14:15~14:30 休憩

(司会:清水 進行:阪口)

44	14:30~14:45	松永 惇	三宅	注視行動計測に基づくドライバの運転集中状態の推定
45	14:45~15:00	弓場 豊大	三好	外乱の影響を考慮した小型船舶用全方向操船支援システムの構築
46	15:00~15:15	鶴田 一博	柳田	平面形電極を用いたEHDポンプ特性の数値解析
47	15:15~15:30	村松 寛之	BATRES PRIETO RAFAEL	化学プラントにおける事故を対象とした効率的な検索を図るためのオントロジーを用いた支援システムの構築
48	15:30~15:45	山中 法文	内山	種実類殻むき機的设计と制御
49	15:45~16:00	YANG QIU XIANG	章	交差点通過行動における車両制御能力の評価法

発表時間10分・質問5分(一鈴7分後、二鈴10分後、三鈴15分後)

16:00~16:15 休憩

博士課程進学予定者

(司会:北村 進行:光石)

50	16:15~16:45	山下 貴仁	寺嶋	半導体ウェハ搬送用ロボットアームの振動抑制と軌道追従の同時制御
51	16:45~17:15	佐郷 幸法	寺嶋	低重心二輪ビークルのアクティブマスダンパを用いた車体傾斜角制御
52	17:15~17:45	加藤 毅	章	2次元複素数離散ウェーブレット変換の方向選択性の設計とその応用

発表時間20分・質問10分(一鈴17分後、二鈴20分後、三鈴30分後)